

Exercice 1. On considère \mathbb{R}^3 muni du produit scalaire usuel et de sa base canonique $\mathcal{B} = (e_1, e_2, e_3)$.

On pose : $\varepsilon_1 = \frac{1}{\sqrt{2}}(1, 0, -1)$, $\varepsilon_2 = \frac{1}{2}(1, \sqrt{2}, 1)$, $\varepsilon_3 = \frac{1}{2}(1, -\sqrt{2}, 1)$.

1. Montrer que $\mathcal{B}_1 = (\varepsilon_1, \varepsilon_2, \varepsilon_3)$ est une base orthonormale de \mathbb{R}^3 .

Écrire la matrice de passage P_1 de \mathcal{B} à \mathcal{B}_1 ainsi que son inverse. Déterminer sans calcul tP_1P_1 .

2. Soit $P_2 = \frac{1}{7} \begin{pmatrix} 2 & 6 & 3 \\ 3 & 2 & -6 \\ 6 & -3 & 2 \end{pmatrix}$. Déterminer tP_2P_2 . Qu'en déduit-on sur la famille \mathcal{B}_2 des vecteurs colonnes (resp. lignes) de P_2 ?

3. Former la matrice de passage de \mathcal{B}_1 à \mathcal{B}_2 .

Exercice 2. On considère \mathbb{R}^4 muni du produit scalaire usuel et de sa base canonique $\mathcal{B} = (e_1, e_2, e_3, e_4)$.

On pose :

$\forall k \in \llbracket 1, 4 \rrbracket$, $\varepsilon_k = \frac{1}{2} \left(\sum_{i=1}^4 e_i - 2e_k \right)$. Montrer que $\mathcal{B}' = (\varepsilon_1, \varepsilon_2, \varepsilon_3, \varepsilon_4)$ est une base orthonormale.

Quelle est la matrice P de passage de \mathcal{B} à \mathcal{B}' ?

Exercice 3. Dans \mathbb{R}^3 euclidien, canonique, on appelle P le plan engendré par $\vec{u}_1 = (1, 1, 0)$ et $\vec{u}_2 = (1, 0, 1)$. Déterminer un vecteur \vec{n} normal au plan P , une équation cartésienne, une base orthonormale du plan.

Exercice 4.

\mathbb{R}^3 est muni du produit scalaire usuel et de sa base canonique. On note D la droite engendrée par $\vec{a} = (1, 1, -3)$. Déterminer les coordonnées de la projection orthogonale de $\vec{v} = (x, y, z)$ sur D et la distance de \vec{v} à D .

Exercice 5. \mathbb{R}^3 est muni du produit scalaire usuel et de sa base canonique.

On appelle P le plan engendré par $\vec{u}_1 = (1, 0, 1)$ et $\vec{u}_2 = (0, 1, 2)$.

- Déterminer un vecteur \vec{n} normal au plan P . Démontrer que la distance de \vec{v} à P est $\frac{|\vec{v} \cdot \vec{n}|}{\|\vec{n}\|}$.
- Déterminer les coordonnées de la projection orthogonale de \vec{v} sur P .

Exercice 6. Soit $F = \{(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4, x + 2y + z + 2t = 0\}$ et $G = \{u \in \mathbb{R}^4, \forall v \in F, (u \cdot v) = 0\} = F^\perp$.

- Montrer que F est un sous-espace vectoriel de \mathbb{R}^4 dont on donnera une base.
- Déterminer G et en donner une base orthonormée.
- On note p , (respectivement q), la projection orthogonale sur F (respectivement sur G).
Donner la matrice de q dans la base canonique de \mathbb{R}^4 . En déduire celle de p .
- Pour tout vecteur $u = (x, y, z, t)$, déterminer la distance de u à F , en déduire la distance de u à G .

Exercice 7. Soit $(a, b, c) \in \mathbb{R}^3$ tel que $a^2 + b^2 + c^2 = 1$. Déterminer la matrice de la projection orthogonale de \mathbb{R}^3 sur la droite engendrée par (a, b, c) .

Exercice 8. \mathbb{R}^3 est muni du produit scalaire usuel. On pose : $A = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 2 & 2 & 1 \\ -2 & 1 & 2 \\ 1 & -2 & 2 \end{pmatrix}$.

On note f l'endomorphisme représenté par A dans la base canonique \mathcal{B} de \mathbb{R}^3 .

1. Démontrer que $\forall (u, v) \in (\mathbb{R}^3)^2, f(u) \cdot f(v) = u \cdot v$.
2. Montrer que l'ensemble des vecteurs invariants par f est une droite vectorielle. On la notera D .
3. Montrer que le plan P orthogonal de D est stable par f .
4. Déterminer une base orthonormale de P . Quelle est la matrice de la restriction de f à P dans cette base ?

Exercice 9. Soit a un vecteur non nul d'un espace vectoriel E muni d'une base (e_1, \dots, e_n) .

On définit l'application f_a de E dans lui-même par : $\forall u \in E, f(u) = 2 \frac{\langle a, u \rangle}{\langle a, a \rangle} a - u$

1. Montrer que f_a est un endomorphisme de E . Déterminer $f_a \circ f_a$.
2. Établir que $\forall (u, v) \in E^2, \langle f_a(u), f_a(v) \rangle = \langle u, v \rangle$ et $\|f_a(u)\| = \|u\|$.
3. Démontrer que $(f(e_1), \dots, f(e_n))$ est une base orthonormée de E .
4. Caractériser $\ker(f_a - Id)$ et $\ker(f_a + Id)$.

5. On pose : $A = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} -2 & 1 & 2 \\ 1 & -2 & 2 \\ 2 & 2 & 1 \end{pmatrix}$. Trouver un vecteur a tel que f_a soit représenté par A dans la base canonique \mathcal{B} de \mathbb{R}^3 .

6. Déterminer une base orthonormée de $\ker(f_a - Id)$ et $\ker(f_a + Id)$. Vérifier que la juxtaposition de ces bases est une base de \mathbb{R}^3 notée \mathcal{B}' .
7. Quelle est la matrice de passage de \mathcal{B} à \mathcal{B}' ? On la notera P . Déterminer la matrice $P^{-1}AP$.

Exercice 10. Soit $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$. On appelle f l'endomorphisme de \mathbb{R}^n canoniquement associé à A et f^* celui associé à tA .

Montrer que $\ker({}^tAA) = \ker(A)$ et $\forall x \in \mathbb{R}^n, x \cdot f(x) = x \cdot f^*(x)$.

Exercice 11. Soit $e'_1 = (2, 0, -1, 1)$, $e'_2 = (1, 1, 1, 1)$ et $u = (u_1, u_2, u_3, u_4)$.

On pose $U = \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \\ u_3 \\ u_4 \end{pmatrix}, \quad M = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 0 & 1 \\ -1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$

1. Quel est le rang de M ?
2. Calculer la matrice tMM et justifier son inversibilité.
3. On cherche $(x, y) \in \mathbb{R}^2$ minimisant $\|u - xe'_1 - ye'_2\|$. Montrer que ce problème a une solution unique et qu'elle vérifie la relation ${}^tMM \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = {}^tMU$.